

Une équation différentielle est une équation dont la solution est une fonction. Dans de nombreux domaines (cinétique chimique, électricité, mécanique, nucléaire, ...) les lois de la physique conduisent à des équations différentielles que l'on cherche à résoudre pour établir un modèle mathématique permettant de prévoir l'évolution d'une grandeur au cours du temps.

→ Les différentes équations différentielles et leurs solutions générales

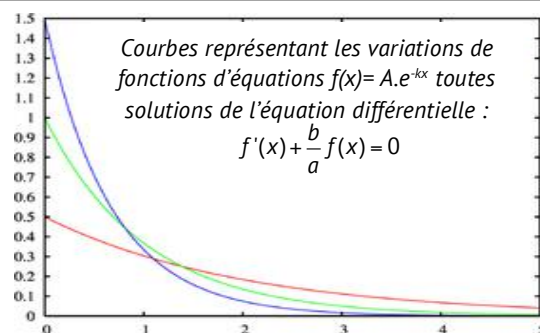
Types d'équa-diff (a,b,c et d sont des constantes)	Côté mathématiques		Côté physique-chimie	
	Cas particuliers	Solutions générales	Ecriture (G est la grandeur étudiée)	Solutions en SPC
Equations du 1^{er} ordre <i>(faisant intervenir la dérivée 1^{ère} de la fonction)</i> $a f'(x) + b f(x) = c$	Cas où $b = 0$ $a f'(x) = c$ soit $f'(x) = \frac{c}{a}$	$f(x) = \text{primitive par rapport à } x \text{ de } f'(x)$	$\frac{dG}{dt} = K$ Ex $\frac{dv_y}{dt} = -g$	$G(t)$ est déterminée par primitive de K $v_y(t) = -gt + v_{0y}$
	Cas où $c = 0$ <i>(1^{er} ordre sans 2nd membre)</i> $a f'(x) + b f(x) = 0$ $f'(x) + \frac{b}{a} f(x) = 0$	$f(x) = A.e^{-kx}$ avec A et k constantes	$\frac{dG}{dt} + \frac{b}{a} G = 0$	$G(t) = A.e^{-kt}$
	Cas où b et $c \neq 0$ <i>(1^{er} ordre avec 2nd membre)</i> $a f'(x) + b f(x) = c$	$f(x) = A.e^{-kx} + B$ avec A, B et k constantes	$\frac{dG}{dt} + \frac{b}{a} G = \frac{c}{a}$	$G(t) = A.e^{-kt} + B$
Equations du 2nd ordre <i>(faisant intervenir la dérivée seconde de la fonction)</i> $a f''(x) + b f'(x) + c f(x) = d$	Cas où b et $d = 0$ <i>(2nd ordre sans dérivée 1^{ère} et sans second membre)</i> $a f''(x) + c f(x) = 0$ $f''(x) + \frac{c}{a} f(x) = 0$	$f(x) = A \cos(\omega_0 \cdot x + \varphi)$ avec A, ω_0 et φ constantes ou $f(x) = A \cos(\omega_0 \cdot x + \varphi) + B \sin(\omega_0 \cdot x + \varphi)$	$\frac{d^2G}{dt^2} + \frac{b}{a} \frac{dG}{dt} = 0$	$G(t) = A \cos(\omega_0 \cdot t + \varphi)$
	Cas où $d = 0$ <i>(2nd ordre sans 2nd membre)</i> $a f''(x) + b f'(x) + c f(x) = 0$	$f(x) = A.e^{-k \cdot x} \cos(\omega_0 \cdot x + \varphi)$ avec A, k, ω_0 et φ constantes	$\frac{d^2G}{dt^2} + \frac{b}{a} \frac{dG}{dt} + \frac{c}{a} G = 0$	$G(t) = A.e^{-k \cdot t} \cos(\omega_0 \cdot t + \varphi)$

→ Solutions particulières en SPC

Du fait des constantes, une équation différentielle admet une infinité de solutions générales, le physicien cherche la solution particulière correspond à la situation étudiée.

Il faut donc déterminer les valeurs des constantes, pour cela :

- On place la solution générale dans l'équation différentielle et vérifie les conditions de validité.
- On utilise les conditions initiales ($t=0$) et/ou finales ($t=\infty$)



→ La fonction exponentielle et sa dérivée

		Côté maths	Côté physique-chimie
Dérivées de fonctions $a.e^{kx}$	À une fonction exponentielle : $f : x \rightarrow a e^{kx}$ On associe la fonction dérivée $f' : x \rightarrow k.a.e^{kx}$ Par exemple :		À la variation d'une grandeur modélisée par : $G(t) = a e^{kt}$ On associe la fonction dérivée $\frac{dG}{dt} = a.k.e^{kt}$
	f	f'	Par exemple : si $G(t) = 5 e^{-t}$ alors $\frac{dG}{dt} = -5.e^{-t}$ $si\ G(t) = 5 e^{-2t}$ alors $\frac{dG}{dt} = -10.e^{-2t}$
	$f(x) = e^x$	$f'(x) = e^x$	
	$f(x) = -3 e^{2x}$	$f'(x) = -6 e^{2x}$	
	$f(x) = -4 e^{-3x}$	$f'(x) = 12 e^{-3x}$	

Remarques : - Valeurs particulières de la fonction exponentielle : $e^0 = 1$; $\lim_{x \rightarrow -\infty} (e^x) = 0$

- Dans certains manuels (et donc dans un exercice), une fonction exponentielle peut être notée $f(x) = a \exp(kx)$
- La fonction réciproque de la fonction exponentielle est la fonction « logarithme népérien » noté \ln :
 si $a = e^b$ alors $\ln(a) = b$

APPLICATIONS 1 : S'entraîner à dériver quelques fonctions exponentielles

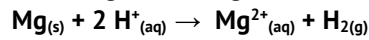
Déterminer les dérivées pour les fonctions ci-dessous :

1.1. Côté maths : $f_1(x) = 7 e^{4x}$; $f_2(x) = 5 e^{-6x}$; $f_3(x) = 2 e^{-x} + 8$; $f_4(x) = 9 \times (2 + e^{-x})$

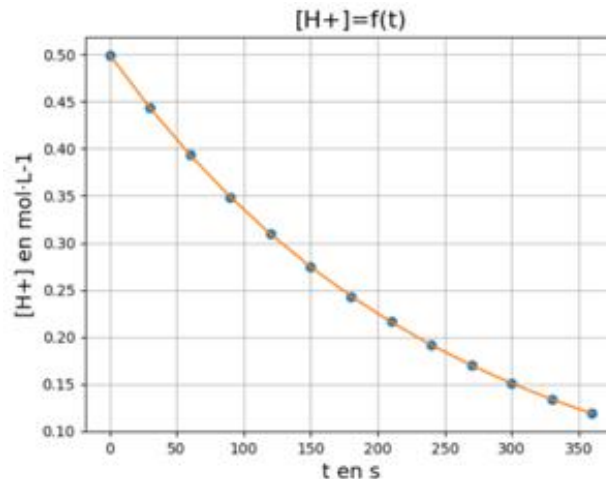
1.2. Côté PC : $x(t) = 7,1 \times e^{4,0t}$; $N(t) = 5,0 \times e^{-2,1t}$; $\theta(t) = 2,12 \times e^{-5,48t} + 8,23$

APPLICATION 2 : Etablir une équation différentielle et en chercher la solution particulière en cinétique chimique :

On suit l'évolution temporelle de la réaction entre le magnésium Mg et les ions hydrogène H^+ dont l'équation est :



La concentration effective en ions H^+ décroît au cours du temps selon le graphe ci-dessous :



On a vu (act6c) que la vitesse volumique de consommation des ions H^+ suit une loi d'ordre 1 par rapport au réactif H^+ : $v_{c,H^+} = k_T [H^+]$ où k_T est la constante de vitesse et vaut ici $k_T \approx 3,8 \times 10^{-3} s^{-1}$

- 2.1. En s'appuyant sur la définition de la vitesse volumique, établir l'équation différentielle pour la grandeur $[H^+]$
- 2.2. Préciser l'ordre de cette équation différentielle et sa solution générale.
- 2.3. En plaçant la solution générale dans l'équation différentielle, montrer que la constante k de la solution générale vaut k_T
- 2.4. Déterminer l'autre constante sachant qu'à $t=0$ s, on avait $[H^+]_0 = 0,50 \text{ mol} \cdot \text{L}^{-1}$
- 2.5. Ecrire la fonction correspondant à la solution particulière modélisant l'évolution de $[H^+]$ au cours du temps.
- 2.6. Utiliser la modélisation obtenue pour calculer la valeur de $[H^+]$ à $t = 300$ s.

APPLICATION 3 : Equation différentielle en mécanique :

On considère la chute verticale d'une balle de ping-pong de masse m dans un référentiel galiléen auquel on associe le repère d'espace (O, x, y) *y étant orienté vers le bas et O correspondant à la position initiale du système.*

Le système {balle} subit :

- son poids de norme $P = m \cdot g$
- la force de frottement de l'air opposée au mouvement et dont la norme est proportionnelle à la vitesse du système : $f = \mu \cdot v$

En appliquant la 2ème loi de Newton, on montre que la vitesse $v(t)$ est régit par l'équation différentielle $\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m} v = g$

3.1. Préciser l'ordre de cette équation donner sa solution générale.

3.2. On admet $k = \frac{\mu}{m}$ et donc que la solution de l'équation différentielle est de la forme $v(t) = A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + B$

En remplaçant la solution proposée dans l'équation différentielle, établir qu'il faut que $B = \frac{m \cdot g}{\mu}$.

- 3.3. Déterminer l'expression de la constante A en utilisant le fait la vitesse initiale de la balle est nulle.
- 3.4. Donner l'expression littérale de la fonction $v(t)$ modélisant l'évolution de la valeur de la vitesse au cours du temps.
- 3.5. Dédire de cette solution particulière l'expression de la vitesse limite de la balle (quand $t \rightarrow \infty$)

Bonus pour l'application 3 :

Faire un schéma de la situation en représentant le repère d'espace, la balle à une position quelconque ($t \neq 0$), le vecteur accélération en rouge, le vecteur vitesse en vert et les forces en bleu.

En appliquant la 2ème loi de Newton, établir l'équation différentielle $\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m} v = g$

CORRECTION APPLICATIONS 1 : S'entraîner à dériver quelques fonctions exponentielles

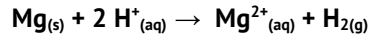
Déterminer les dérivées pour les fonctions ci-dessous :

1.1. Côté maths : $f_1(x) = 7 e^{4x} \Rightarrow f_1'(x) = 28 e^{4x}$; $f_2(x) = 5 e^{-6x} \Rightarrow f_2'(x) = -30 e^{-6x}$; $f_3(x) = 2 e^{-x} + 8 \Rightarrow f_3'(x) = -2 e^{-x}$; $f_4(x) = 9 \times (2 + e^{-x}) = 18 + 9 e^{-x} \Rightarrow f_4'(x) = -9 e^{-x}$

1.2. Côté PC : $x(t) = 7,1 \times e^{4,0t} \Rightarrow \frac{dx}{dt} = 28,4 \times e^{4,0t}$; $N(t) = 5,0 \times e^{-2,1t} \Rightarrow \frac{dN}{dt} = -10,5 \times e^{-2,1t}$;
 $\theta(t) = 2,12 \times e^{-5,48t} + 8,23 \Rightarrow \frac{d\theta}{dt} \approx 11,6 \times e^{-5,48t}$

CORRECTION APPLICATIONS 2 : Equation différentielle en cinétique chimique :

On suit l'évolution temporelle de la réaction entre le magnésium Mg et les ions hydrogène H^+ dont l'équation est :



La concentration effective en ions H^+ décroît au cours du temps selon le graphe ci-dessous :

On a vu (act6c) que la vitesse volumique de consommation des ions H^+ suit une loi d'ordre 1 par rapport au réactif H^+ : $v_{c,H^+} = k_T [H^+]$ où k_T est la constante de vitesse et vaut ici $k_T \approx 3,8 \times 10^{-3} s^{-1}$

2.1. En s'appuyant sur la définition de la vitesse volumique, établir l'équation différentielle pour la grandeur $[H^+]$

On a une loi d'ordre 1 pour la vitesse $v_{c,H^+} = k_T \cdot [H^+]$ **et on sait, par définition, que** $v_{c,H^+} = -\frac{d[H^+]}{dt}$

Donc $-\frac{d[H^+]}{dt} = k_T \cdot [H^+]$ **soit** $\frac{d[H^+]}{dt} + k_T \cdot [H^+] = 0$

2.2. Préciser l'ordre de cette équation différentielle et sa solution générale.

Il s'agit d'une équation différentielle du 1^{er} ordre sans second membre (de la forme $\frac{dG}{dt} + \frac{b}{a}G = 0$)

Donc la solution générale de cette équation est une fonction $[H^+](t) = A \cdot e^{-kt}$

2.3. En plaçant la solution générale dans l'équation différentielle, montrer que la constante k de la solution générale vaut k_T

On a donc $\frac{d[H^+]}{dt} + k_T \cdot [H^+] = 0$ **avec** $[H^+](t) = A \cdot e^{-kt}$ **et donc** $\frac{d[H^+]}{dt} = -kA \cdot e^{-kt}$

Soit $-kA \cdot e^{-kt} + k_T A \cdot e^{-kt} = 0$

Où $(k_T - k) A \cdot e^{-kt} = 0$ **donc la solution générale ne vérifie l'équation (quelque soit t) que si k = k_T**

2.4. Déterminer l'autre constante sachant qu'à $t=0$ s, on avait $[H^+]_0 = 0,50 \text{ mol} \cdot L^{-1}$

On a $[H^+](t) = A \cdot e^{-k_T \cdot t}$

Donc $[H^+](0) = A \cdot e^{-k_T \cdot 0} = A \cdot e^0 = A$

Or on a $[H^+](0) = [H^+]_0 = 0,50 \text{ mol} \cdot L^{-1}$ **donc** $A = [H^+]_0 = 0,50 \text{ mol} \cdot L^{-1}$

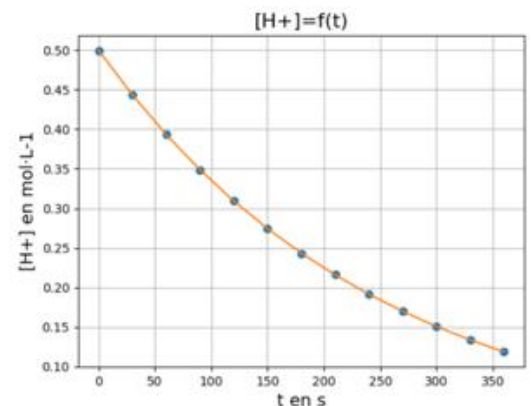
2.5. Ecrire la fonction correspondant à la solution particulière modélisant l'évolution de $[H^+]$ au cours du temps.

Au final la solution particulière de cette équation est la fonction

$[H^+](t) = [H^+]_0 \cdot e^{-k_T \cdot t} = 0,50 e^{-3,8 \times 10^{-3} t}$

2.6. Utiliser la modélisation obtenue pour calculer la valeur de $[H^+]$ à $t = 300$ s.

En utilisant la modélisation on trouve
 $[H^+](300s) = 0,50 e^{-3,8 \times 10^{-3} \times 300} \approx 0,16 \text{ mol} \cdot L^{-1}$ **ce qui est bien cohérent avec la valeur obtenue expérimentalement**
(lecture sur le graphe à $t=300$ s, $[H^+] \approx 0,15 \text{ mol} \cdot L^{-1}$)



CORRECTION APPLICATIONS 3 : Equation différentielle en mécanique :

On considère la chute verticale d'une balle de ping-pong de masse m dans un référentiel galiléen auquel on associe le repère d'espace (O, x, y) y étant orienté vers le bas et O correspondant à la position initiale du système.

Le système {balle} subit :

- son poids de norme $P = m \cdot g$
- la force de frottement de l'air opposée au mouvement et dont la norme est proportionnelle à la vitesse du système : $f = \mu \cdot v$

En appliquant la 2ème loi de Newton, on montre que la vitesse $v(t)$ est régit par l'équation différentielle $\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m}v = g$

3.1. Préciser l'ordre de cette équation donner sa solution générale.

Il s'agit donc d'une équation différentielle du 1^{er} ordre avec second membre (de la forme $f'(x) + a f(x) = b$)

Donc sa solution générale est de la forme $v(t) = A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + B$

3.2. On admet $k = \frac{\mu}{m}$ et donc que la solution de l'équation différentielle est de la forme $v(t) = A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + B$

En remplaçant la solution proposée dans l'équation différentielle, établir qu'il faut que $B = \frac{m \cdot g}{\mu}$

On a donc $\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m}v = g$ **avec** $v(t) = A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + B$ **et donc** $\frac{dv}{dt} = -\frac{\mu}{m}A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t}$

Soit $-\frac{\mu}{m}A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + \frac{\mu}{m}(A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + B) = g$

$$-\frac{\mu}{m}A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + \frac{\mu}{m}A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + \frac{\mu}{m}B = g$$

Donc $\frac{\mu}{m}B = g$ **donc la solution proposée ne vérifie bien l'équation que pour** $B = \frac{m \cdot g}{\mu}$

3.3. Déterminer l'expression de la constante A en utilisant le fait la vitesse initiale de la balle est nulle.

On a $v(t) = A \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + \frac{mg}{\mu}$

Donc $v(0) = A \cdot e^0 + \frac{mg}{\mu} = A + \frac{mg}{\mu}$

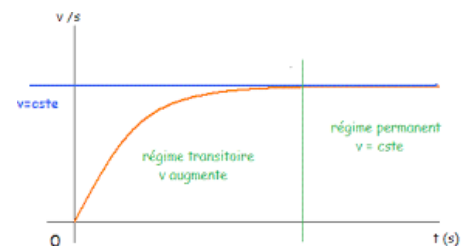
Or on a $v(0) = 0$ **donc** $A + \frac{mg}{\mu} = 0$ **soit** $A = -\frac{mg}{\mu}$

3.4. Donner l'expression littérale de la fonction $v(t)$ modélisant l'évolution de la valeur de la vitesse au cours du temps.

On a donc $v(t) = -\frac{mg}{\mu} \cdot e^{-\frac{\mu}{m}t} + \frac{mg}{\mu}$ **soit au final** $v(t) = \frac{mg}{\mu}(1 - e^{-\frac{\mu}{m}t})$

3.5. Déduire de cette solution particulière l'expression de la vitesse limite de la balle

Quand $t \rightarrow \infty$ alors $e^{-\frac{\mu}{m}t} \rightarrow 0$ donc $v(t) = \frac{mg}{\mu}(1 - e^{-\frac{\mu}{m}t})$



Bonus pour l'application 3 :

Faire un schéma de la situation en représentant le repère d'espace, la balle à une position quelconque ($t \neq 0$), le vecteur accélération en rouge, le vecteur vitesse en vert et les forces en bleu.

En appliquant la 2ème loi de Newton, établir l'équation différentielle $\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m}v = g$

D'après la 2^{ème} loi de Newton

$$m \cdot \vec{a} = \sum \vec{F}_{ext}$$

Soit ici

$$m \cdot \vec{a} = \vec{f} + \vec{p}$$

Donc en projetant sur Oz :

$$m \cdot a_z = P_z + f_z$$

Soit :

$$m \cdot \frac{dv_z}{dt} = P_z + f_z = m \cdot g_z + \mu \cdot v_z$$

En tenant compte des orientations

$$m \cdot \frac{dv}{dt} = m \cdot g - \mu \cdot v$$

D'où

$$\frac{dv}{dt} + \frac{\mu}{m}v = g$$

